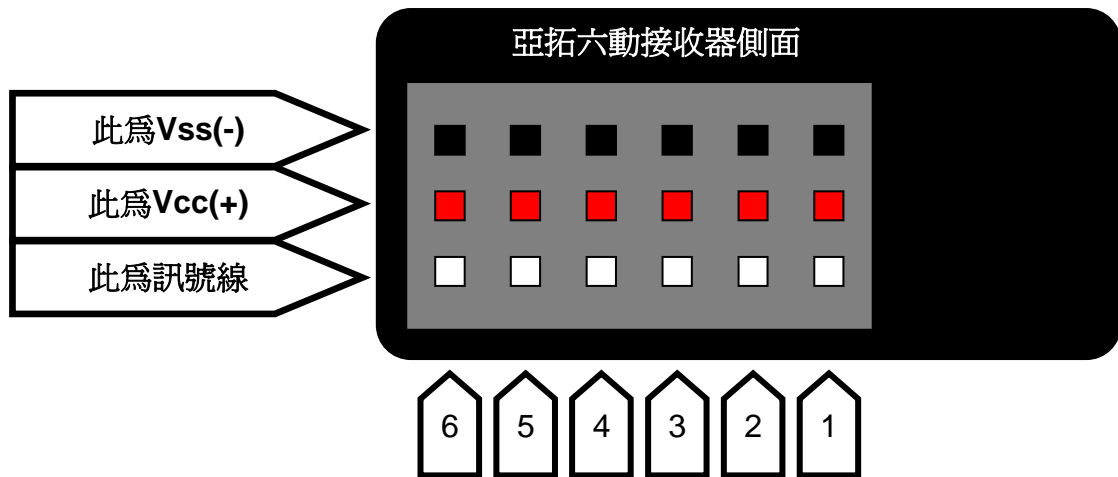


BC1 跟亞拓六動接收器的連接與控制方式



1. 將亞拓六動接收器的電源(+)接到 BC1(or BC2)的 Vcc 上，由 Vcc 提供 5V 電源給接收器
2. 將亞拓六動接收器的 Vss(-)接到 BC1(or BC2)的 GND 上，如此可以讓接收器與 BC1(or BC2)共地
3. 將BC1(or BC2)的任一根 IO 接到亞拓接收器的任一動(1~6)的訊號線上，例如 BC1 的 PIN4 接到亞拓接收器的第 3 動上
4. 承上，在 innoBasic WorkShop 裡先宣告一個 word 的參數(寫法:Dim temp as word)，之後在迴圈裡寫上把接收器訊號收進 BC1(orBC2)相對應的指令 Pulsein(4,1,temp)，整個程式範例如下

```
Sub main()  
  Dim temp As Word  
  Do  
    Pulsein(4,1,temp)
```

Debug “temp= “,temp,cr ‘可在電腦上顯示出 temp 的值

Loop
End sub

5. 將以上程式執行並打開亞拓遙控器移動相對應的搖桿，則會發現 temp 的值會跟著搖桿一起變化，如此表示 BC1 已經可以接收亞拓接收器的訊號並且可以利用此訊號去完成其它的控制
6. 透過以上的例子，使用者可以用相同的方式把六動的訊號都接出來使用
7. 不只是亞拓的接收機可以使用，只要是 RC 接收器通通都可用以上的方式把訊號傳送到 BC1 裡使用