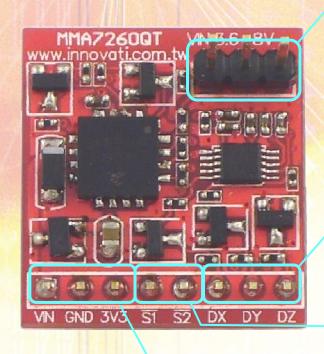


Pin Assignment



加速度値類比輸出腳位,由左至右依序爲AX,AY,AZ 輸出以電壓高低,做爲加速度値大小判斷的判斷

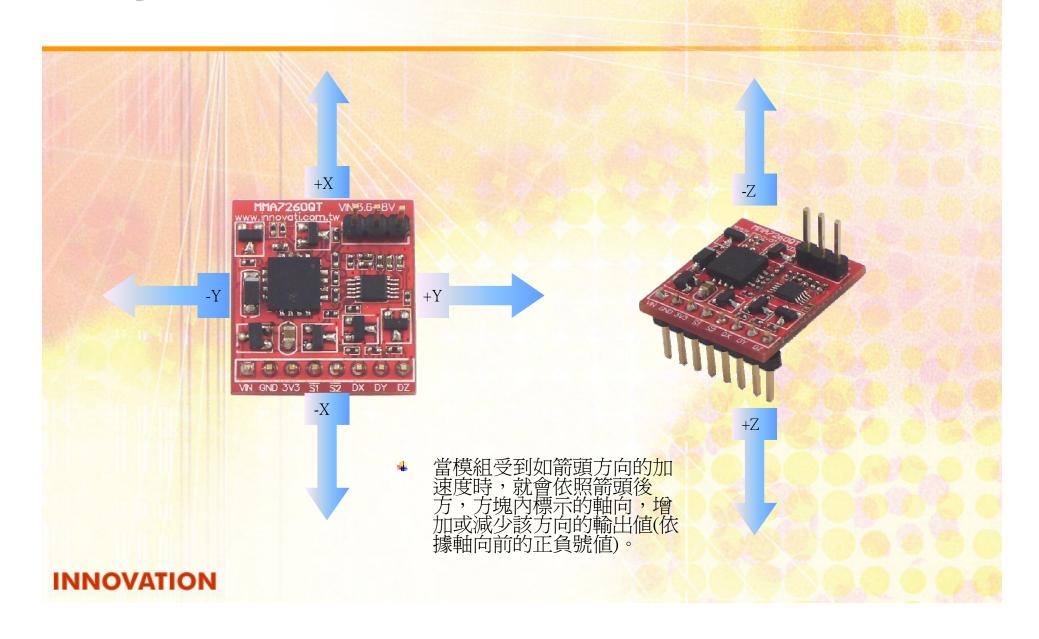
加速度值數位輸出腳位,由左至右依序爲DX,DY,DZ 輸出脈波以脈波寬度,做爲加速度值大小判斷的依據

加速度感測靈敏度選<mark>擇輸入腳位,由左至右依序爲/S</mark>1與/S2 根據輸入電壓有四種感測靈敏度可選擇

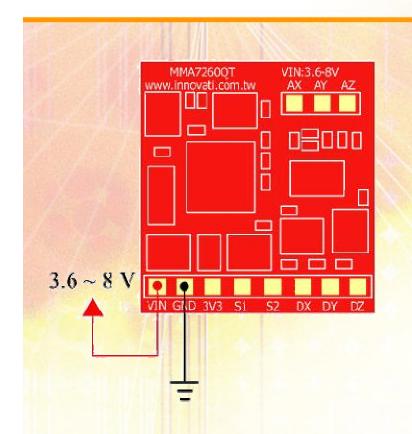
模組電源輸入與輸出腳位,由左至右依序為VIN,GND,3V3 請由VIN與GND輸入模組所需要的電源 3V3可以提供3.3V的電壓輸出

INNOVATION

Dynamic Acceleration



Power Connection

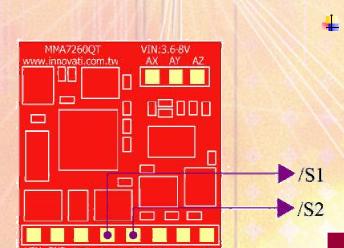


+確認輸入電壓在3.6V~8V之間, 請將電源的正電位,連接最左下 方的VIN腳位,再將電源的負電 位,連接VIN旁邊,標示GND的 腳位,如圖中所示



請注意電源的極性,錯誤的連接會造成模組的損毀!

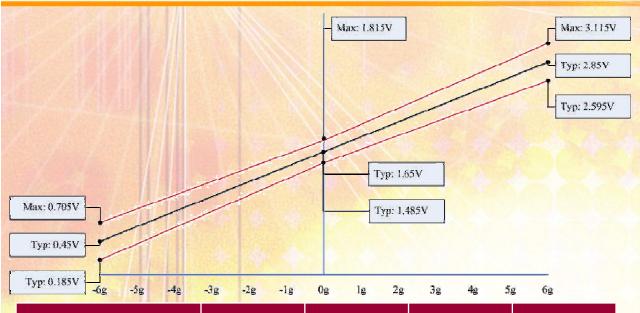
G Mode Select



+ 根據/S1與/S2輸入,輸出的加速度值, 偵測範圍會有如下表的變化,請根據 所需要量測的加速度值,由這兩根腳 位輸入相對應的電壓值。

/S1	/ S2	g Range	Sensitivity
0	0	6 g	200 mV/g
0	1	4 g	300 mV/g
1	0	2 g	600 mV/g
1	1	1.5 g	800 mV/g

Analog Output

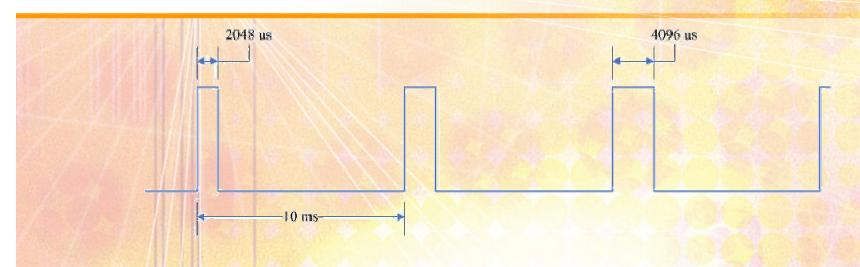


Characteristic	Min	Тур	Max	Unit
Zero g (T=25°C)	1.485	1.65	1.815	V
1.5 g	740	800	860	mV/g
2 g	555	600	645	mV/g
4 g	277.5	300	322.5	mV/g
6 g	185	200	215	mV/g

- ◆ 各軸類比輸出的電壓值會以1.65V為0g值,但根據溫度與輸入電壓雜訊等影響,會有不同幅度的波動。
- * 左上圖黑線就是設定可值 測6g時的可能偏移量,黑 線是標準値。0g時電壓的 最大與最小値,可能如左 下圖的表訂特性,落在 1.485V到1.815V之間,如 果溫度或輸入電壓有變 動,可能會再有小幅度的 偏移。
- → 左下表另外列出設定不同g 値,電壓相對的偏移量差 異,在設定g値後,如需估 算目前g値,可依據表中數 據取得估計值

INNOVATION

Digital Output



- # <u>數位輸出是輸出固定電壓值</u>,只有0與1的變化,每10 ms(ms = 1/1000 sec)會根據g值大小,改變輸出電壓維持在1(高電位)的時間,如上圖。
- ◆ 根據承受到的g值不同,輸出波形在高電位的時間,會從最小0 us,到最大4096 us(us = 1/1000 ms),但從類比輸出的極限值可以看到,最大與最小的輸出電壓不會到此極限值。
- ♣ 每增加1.6 mV就會將在高電位的時間增加2 us,相反的,每減少1.6 mV就會減少輸出在高電位的時間2 us。
- ◆ 舉例而言,如果設定感測模式在6g,每當偵測到有1g的加速度增加,在類比輸出就會增加約200 mV的輸出電壓,而在數位輸出,就會將輸出波形的高電位時間,增加約250 us。計算方式如下:

(200 / 1.6) * 2 (us) = 250 (us)